**DOKUMENTASI TUGAS BESAR**

**IF3170 Inteligensi Buatan**

**Pengaplikasian *Local Search* untuk Penjadwalan Mata Kuliah**

Disusun oleh :

Sri Umay Nur’aini Sholihah 13514007

Faza Thirafi 13514033

Ahmad Fajar Prasetiyo 13514053

Cut Meurah Rudi 13514057

Rio Chandra Rajagukguk 13514082



**PROGRAM STUDI TEKNIK INFORMATIKA**

**SEKOLAH TEKNIK ELEKTRO DAN INFORMATIKA**

**INSTITUT TEKNOLOGI BANDUNG  
TAHUN 2016**

1. DESKRIPSI PERSOALAN

Dalam tugas kali ini kami diharuskan untuk membuat sebuah program penjadwalan dengan mengaplikasikan local search. Progam harus dapat menjadwalkan dengan menggunakan tiga algoritma, yaitu :

1. *Hill-climbing Algorithm*,
2. *Simulated Annealing Algorithm*, dan
3. *Genetic Algorithm*.

Jadwal diberikan dalam bentuk file terpisah dengan format tertentu yang meliputi jadwal matakuliah dan jadwal ruang yang dapat digunakan dengan setiap jadwal memiliki *constraint* tertentu (misal harus dijadwalkan di ruang tertentu pada jam tertentu). Penjadwalan dilakukan dengan menempatkan setiap jadwal kuliah pada ruangan yang sesuai jadwalnya sehingga tidak ada jadwal yang tidak terjadwal (tidak ditempatkan di ruang dan waktu yang tepat) dan tidak ada jadwal yang bentrok dengan jadwal lain.

Program harus menampilkan komponen berikut secara eksplisit :

1. Total jadwal yang terbentuk
2. Total jadwal yang bentrok
3. Presentase keefektifan pengunaan ruangan

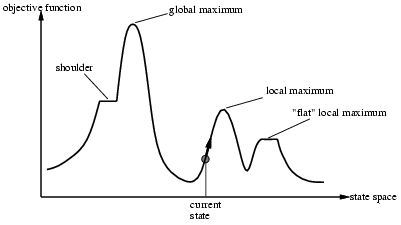
Kriteria keberhasilan program adalah apabila program dapat menjadwalkan seluruh jadwal secara efektif (semua jadwal terjadwalkan, tidak ada jadwal yang bentrok, dan jadwal sesuai *constraint*).

1. TEORI DASAR

*Local search* adalah salah satu algoritma yang dapat digunakan untuk menyelesaikan permasalahan yang solusinya tidak mementingkan *path* untuk menuju goal, contohnya *pure optimization*. Pendekatan yang dilakukan oleh algoritma *local search* adalah *incremental*, yaitu pendekatan dari keadaan *state* yang *complete*, semua varibel telah di*assign* dengan nilai tertentu (misalnya secara *random*), kemudian dilakukan pengubahan pada variabel yang tidak memenuhi *constraint* sampai keadaan *state* konsisten, yaitu semua varibel memenuhi *constraint*. Berikut akan dijelaskan varian algoritma yang termasuk dalam *local search* yang digunakan pada tugas ini.

1. *Hill-climbing Algorithm*

Algoritma *hill-climbing*, disebut juga *greedy local search* merupakan salah satu algoritma varian *local seach*. Disebut *greedy local search* karena algoritma ini memakai prinsip *greedy*, yaitu langkah yang diambil pada proses penyelesaian pada suatu tahap harus lebih ‘baik’ dari tahap sebelumnya. Kekurangan algoritma ini adalah dapat terjebak di *local maxima*, yaitu keadaan di mana proses penyelesaian mencapai suatu *state* yang merupakan ‘kondisi terbaik’ dibanding semua *state* selanjutnya yang bisa di tuju dari *state* tersebut meskipun *state* tersebut sebenarnya bukanlah solusi.



1. *Simulated Annealing Algorithm*

Berbeda dengan *Hill-Climbing* yang selalu mencari langkah yang menuju *state* yang paling ‘menjanjikan’, *simulated annealing* menggunakan probabilitas untuk menentukan langkah selanjutnya jika hasil evaluasi *next step* lebih rendah dari sebelumnya. Pada *simulated annealing* terdapat varibel T (Temperatur) yang mempengaruhi probabilitas pengambilan keputusan yang nilainya di*assign* dan nilainya akan berkurang sesuai dengan fungsi waktu. Ide utama dari algoritma ini adalah untuk mengurangi kemungkinan terjebak pada *local maxima* seperti yang dialami algoritma *hill-climbing* dengan mengizinkan algoritma memilih langkah yang ‘buruk’, namun diharapkan akan menuju solusi, berdasarkan perhitungan probabilitas fungsi penerimaan (*Acceptance Probability Function*) yang besarnya:

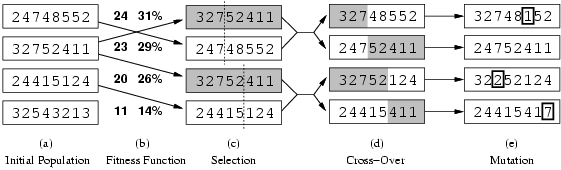


dengan ΔE adalah selisih nilai evaluasi dari state awal dengan state calon suksesor, kb adalah konstanta Boltzmann dan T adalah Temperatur pada state awal. Langkah ‘buruk’ ini hanya diambli pada tahap-tahap awal sebab varibel T yang terus berkurang mengikuti fungsi waktu sangat mempengaruhi probabilitas dari *state* yang akan dipilih selanjutnya, semakin kecil nilai T atau semakin mendekati solusi, maka algoritma *simulated annealing* ini akan menjadi semakin *greedy*.

1. *Genetic Algorithm*

Jika pada dua algoritma sebelumnya setiap langkah menuju suatu *state* merupakan langka dari sebuah *state* sebelumnya, maka pada *genetic algorithm* state selanjutnya pada suatu langkah terbentuk dari kombinasi dua buah *state* lain. Pada algoritma ini pada awalnya akan di*generate* n buah *state* yang disebut populasi, setiap satu *state* populasi tersebut disebut dengan individu, individu-individu inilah yang akan berpasangan (dikombinasikan) unutk membentuk sebuah *state* baru. Langkah penyelesain dengan *genetic algorithm* ini adalah sebagai berikut.

1. Men*-generate* n buah state (populasi).
2. Melakukan penghitungan keadaan setiap *state* dengan *fitness function. Fitness function* ini merupakan fungsi unutk mengetahui seberapa ‘baik’ keadaan suatu *state*, semakin tinggi nilainya berdasarkan *fitness function* maka keadaannya semakin baik.
3. Melakukan pemilihan (*selection*) terhadap individu-individu untuk selanjutnya dilakukan proses reproduksi individu(*state*)baru. Keterpilihan individu pada tahap ini dipengaruhi dipengaruhi oleh nilai *fitnes function*nya, semakin tinggi nilai *fitness function*nya makan semakin besar kemungkinan suatu individu terpilih pada tahap ini. Namun nilai dari fitnes function ini sifatnya hanya mempengaruhi (kemungkinannya), bukan menentukan (misalnya dipilih yang paling tinggi nilainya) seperti pada algoritma *greedy*.
4. Melakukan reproduksi individu (*state*) baru dari individu yang telah terpilih pada tahap sebelumnya. Reproduksi dialakukan dengan cara *crossover*, yaitu dua individu masing-masing dipecah menjadi dua bagian, dan satu bagian dari individu satu digabungkan dengan satu bagian dari individu lainnya sehingga terbentuk individu baru yang berbeda. Selain reproduksi juga dapat dilakukan mutasi, yaitu dengan mengubah keadaanindividu (*state*) pada bagian (variabel) tertentu secara acak.
5. Selanjutnya kembali ke tahap nomor 2 sampai solusi ditemukan.



1. IMPLEMENTASI
2. Hill-climbing Algorithm
3. Simulated Annealing Algorithm

Pada program yang dibuat, algoritma Simulated Annealing diimplementasikan sebagai berikut. Jadi, untuk Temperatur (T) yang menjadi parameter jumlah langkah (*step*) diinisialisasi dengan nilai awal (dalam program 100) dengan nilai pengurangan T setiap *step* sebesar 1 (dalam hal ini, pengurangan temperatur bersifat linear, bukan eksponensial). Untuk bagian evaluasi per langkah, yang menjadi parameter evaluasi adalah jumlah konflik pada keadaan sementara jadwal.

Untuk langkah-langkah algoritmanya, semua parameter diinisialisasi terlebih dahulu. Lalu, masuk ke *loop* yang akan mencari solusi terbaik. Loop akan berhenti jika nilai T sudah 0. Pada awal langkah, dicari suksesor dari *state* jadwal. Untuk menentukannya, mirip dengan yang dilakukan pada algoritma *Hill-Climbing*. Jika hasil evaluasi calon suksesor state yang didapat lebih besar dari evaluasi state sementara, maka langkah dilanjutkan. Namun, jika hasil evaluasi calon suksesor lebih kecil (lebih buruk), maka untuk menentukan apakah pencarian solusi dilanjutkan atau tidak, nilai *Acceptance Probability Function* (P)dihitung juga. Nilai P ini akan dibandingkan dengan sebuah nilai random yang dibangkitkan dengan rentang 0.0 ~ 1.0. Jika probabilitas P lebih besar dari nilai random, pencarian dilanjutkan. Namun jika lebih kecil, maka pencarian diberhentikan. Begitu seterusnya hingga salah satu kondisi pemberhentian loop terpenuhi.

1. Genetic Algorithm

Dalam pembuatan program penjadwalan dengan Genetic Algorithm, mula-mula program akan men*generate* 70 jadwal *complete* (disebut juga dengan individu)secara acak, kemudian jadwal direpresentasikan dalam tipe data *string* untuk memudahkan melakukan operasi yang ada dalam algoritma. Individu yang sudah dirubah dalam repepresentasi *string* tersebut akan dioperasikan satu sama lain untuk mengahasilkan individu baru dengan melakukan proses reproduksi dengan cara *cross* dan *mutation*. Sebelum melakukan operasi reproduksi antar individu dengan *cross*, program akan menghitung ‘kualitas’ suatu individu dengan *fitness function*. Nilai dari fitness function mempengaruhi keterpilihan individu pada setiap tahap. Semakin besar nilai *fitness function*nya, semakin besar kemungkinan individu untuk terus bertahan hidup (terpilih di setiap tahap). Sebaliknya semakin sedikit nilai *finess function*nya semakin kecil kemungkinan suatu individu unutk terpilih (bertahan hidup), dan individu yang tidak terpilih akan langsung dibuang (seperti seleksi alam). Untuk setiap individu baru yang dihasilkan, ada suatu fungsi untuk merubah *String* dalam bentuk individu tersebut kedalam bentuk represetasi data jadwal untuk kemudian dicek apakah individu baru yang terbentuk memenuhi *constraint* yang ada atau tidak. Program akan berhenti setelah semua jadwal terjadwal (*complete*) dan memenuhi *constraint* (*consistent*), atau saat program sudah melakukan iterasi sebanyak 120 kali meskipun belum ditemukan jadwal yang memenuhi *constraint*.